

高等専修学校生徒用ドローン操縦士養成カリキュラム 専門知識及び技能評価基準 (案)

			A	B	C	D	
1 学期	無人航空機概論	無人航空機の定義	航空法上の無人航空機の定義を説明することができる。				
		航空機の種類	航空機を分類することができる。				
		無人航空機の区分と特徴	無人航空機の特徴を見て分類することができる。				
		歴史における無人航空機	無人航空機の歴史を簡単に説明できる。				
		無人航空機の民間事例	無人航空機の民間使用例を説明できる。				
	基本航空力学	飛行原理	なぜ飛行機が飛ぶか説明できる。				
		マルチコプターの飛行	マルチコプターの飛行原理が説明できる。				
		機体の構造	ドローンの機体構造を知っている。				
	Flight Training (simulator)	基本的な操作	モーター始動・上昇・下降・左右・前後の移動が操作ができる。				
		左右方向の移動	指定された地点離陸し、左右離れた指定された地点に離着できる。				
		前後方向の移動	指定された地点離陸し、前後離れた指定された地点に離着できる。				
		水平面での飛行	一定の高さを維持したまま、指定された地点まで移動することができる。				
		前進・上昇下降飛行	水平飛行と上昇・下降を組み合わせて安定した飛行ができる。				
		対面飛行	対面飛行により、左右方向の移動、前後方向の移動、水平面での飛行を円滑に実施できる。				
2 学期	気象	航空機と気象	天候予測の重要性を理解している。				
		大気の流れ	高気圧や低気圧など大気の流れを理解している。				
		天気図と等圧線	簡単ではあるが天気図の意味を理解している。				
		前線と雲	前線や雲の種類を理解し、それによって起こる気象の変化を理解している。				
		積乱雲のメカニズム	積乱雲のメカニズムを理解している。				
		乱気流	乱気流の発生箇所など理解している。				
		風向予測	風向予測が難しい強風例を理解している。				
		ローカルウインド	山風・海風について理解している。				
		霧	霧の種類と発生メカニズムについて理解している。				
		天気の予測	気象情報の収集方法を知っている。				
	200グラム以下の ドローンを使った 訓練	安全確認	飛行前に周囲の安全確認ができる				
		基本的な操作	モーター始動・上昇・下降・左右・前後の移動が操作ができる。				
		ホバリング	指定された範囲内で安定したホバリングできる。				
		左右方向の移動	指定された地点離陸し、左右離れた指定された地点に離着できる。				
3 学期	DJIGO4の設定 技術 運用	DJIGO4の設定	DJIGO4の設定方法を理解している。				
		ドローンの構造	ドローンの基本的な構造を理解している。				
		飛行範囲	飛行可能な範囲や飛行方法を理解している。				
		操縦時の注意点	操縦時に注意すべき点を理解している。				
		運用時の確認事項	運用時の確認事項を理解している。				
	200グラム以上の ドローンを使った 訓練	安全確認	飛行前に周囲の安全確認ができる				
		基本的な操作	モーター始動・上昇・下降・左右・前後の移動が操作ができる。				
		ホバリング	指定された範囲内で安定したホバリングできる。				
		左右方向の移動	指定された地点離陸し、左右離れた指定された地点に離着できる。				
		前後方向の移動	指定された地点離陸し、前後離れた指定された地点に離着できる。				
		水平面での飛行	一定の高さを維持したまま、指定された地点まで移動することができる。				
		前進・上昇下降飛行	水平飛行と上昇・下降を組み合わせて安定した飛行ができる。				
		対面飛行	対面飛行により、左右方向の移動、前後方向の移動、水平面での飛行を円滑に実施できる。				
		指定されたコース	指定されたコースに沿って飛行させることができる。				
法的規制とルール	国際的なルールと法整備	国際的な無人航空機の法整備の動向を理解している。					
	国内法の動向	国内法の動向や無人航空機に関わる法律について知っている。					
	国内の飛行状況	改正航空法の運用状況について知っている。					
	200グラム以上の ドローンを使った 訓練 (ATTIモード) (GPS OFF)	安全確認	飛行前に周囲の安全確認ができる				
		基本的な操作	モーター始動・上昇・下降・左右・前後の移動が操作ができる。				
		ホバリング	指定された範囲内で安定したホバリングできる。				
		左右方向の移動	指定された地点離陸し、左右離れた指定された地点に離着できる。				
		前後方向の移動	指定された地点離陸し、前後離れた指定された地点に離着できる。				
		水平面での飛行	一定の高さを維持したまま、指定された地点まで移動することができる。				
	基本測量コース	写真測量基礎	写真測量の基礎について理解している。				
テラマッパー基本操作		測量処理送付とテラマッパーの基本操作を理解している					
DJI GS Pro		プログラミングフライト用アプリの基本操作を理解している。					
標点の設置と緯度経度		標点の設置と緯度経度の計測など理解している。					
1 学期	農業基本操縦士コ ー	基礎農業操縦士	ドローンから物件投下する際の危険予測など理解している。				
		大型ドローン取扱	大型ドローンの取扱について理解している				
		大型ドローン実習	実際に大型ドローンを使った散布を体験し、一連の流れを理解している。				
		FPVの飛行	FPVの飛行で定められた地点から離陸し、指定された物体を撮影したあと、離陸地点にもどることができる。				
2 学期	測量フライト実習	写真測量基礎	写真測量の基礎について理解している。				
		テラマッパー基本操作	測量処理送付とテラマッパーの基本操作を理解している				
		DJI GS Pro	プログラミングフライト用アプリの基本操作を理解している。				
		標点の設置と緯度経度	標点の設置と緯度経度の計測など理解している。				
3 学期	測量フライト実習	プログラミング	DJI GS Proでプログラミングフライトをし、写真撮影をする。				
		基礎農業操縦士	ドローンから物件投下する際の危険予測など理解している。				
		大型ドローン取扱	大型ドローンの取扱について理解している				
		大型ドローン実習	実際に大型ドローンを使った散布を体験し、一連の流れを理解している。				